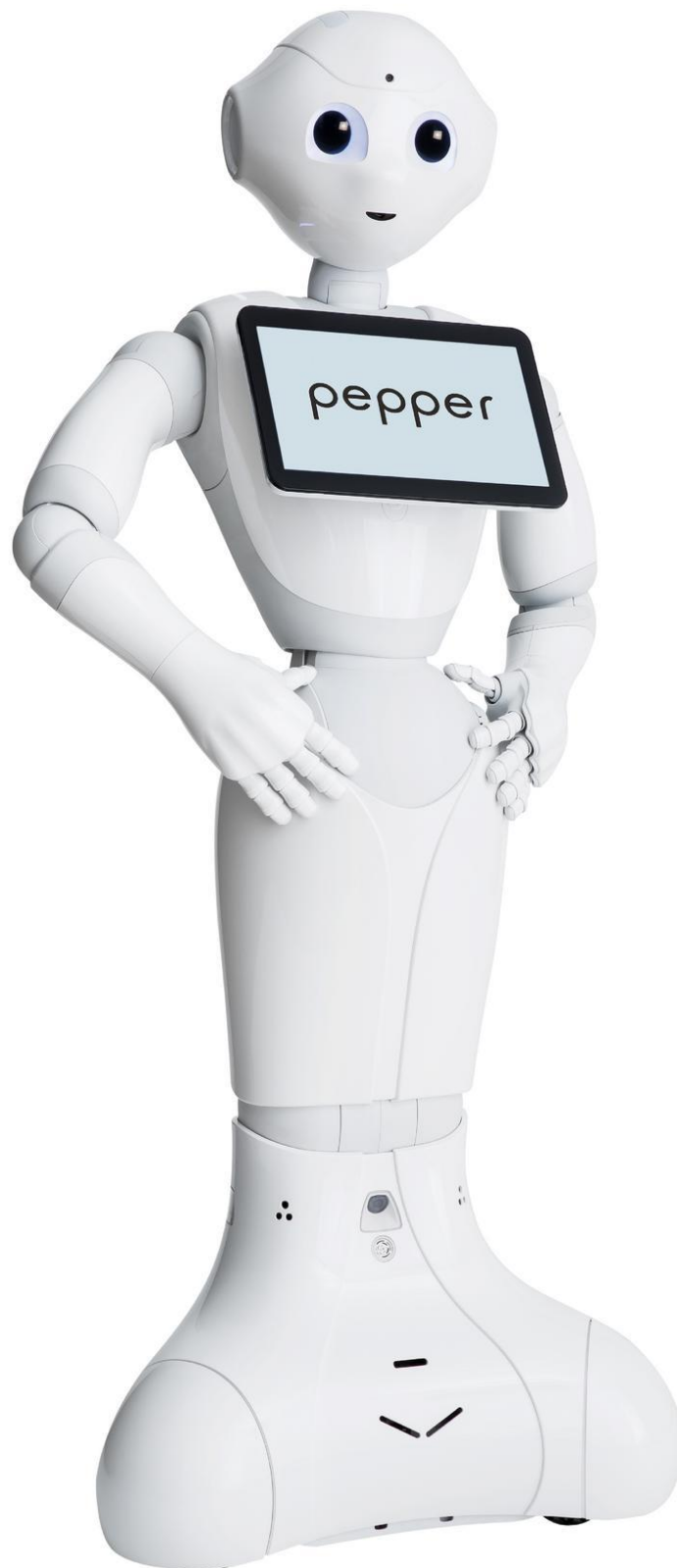


# Übersicht über die Pepper RoboBlocks Software und Einleitung



# Übersicht

Programm speichern

Programm laden

Programm auf den Roboter übertragen

Programm starten Programm beenden

The screenshot shows the RoboBlocks web interface. At the top, there are buttons for 'Save', 'Load', and 'Send to Robot'. On the left, there are tabs for 'Blocks', 'Images', and 'Sounds'. The main area is a drag-and-drop programming environment with a central workspace and a left sidebar containing various blocks. On the right, there is a virtual Pepper robot and a tablet display. At the bottom right, there are zoom and reset controls.

Umschalten zwischen Blöcken, Bildern und Sounds

Virtueller Pepper (zum Programmtesten)

Tablettanzeige von Pepper

Programmierbereich (Drag&Drop)

Zoomen / Zurücksetzen der Programmierbereichsansicht

Programmierblöcke

Kategorien der Programmierblöcke, in denen diese einsortiert sind

**Extensions:** Hier können noch spezielle extra Blöcke für bestimmte Themen/Aufgaben hinzugefügt werden

Hier ist eine grobe Übersicht über die Software und die einzelnen Bereiche und Ansichten.

Die **Kategorien der Programmierblöcke** erleichtern das Finden spezifischer Blöcke. Man kann aber auch einfach in den Blöcken runter scrollen, bis man bei dem Block ankommt, den man sucht.

**Extensions:** Hier findet man Blöcke, die spezifische Unterrichtsthemen behandeln und eher speziellere Anwendungsgebiete haben.

# Beispielprogramme

Im folgenden werden immer Beispiele und Übungen dargestellt. Meistens gibt es eine Aufgabe, die ein neues Konzept einführt. Danach gibt es weiterführende Aufgaben zum gleichen Konzept, die entweder deren Limits, Stärken oder Besonderheiten aufzeigen. Die Programme sind jeweils als Json Dateien hinterlegt, oder können hier anhand der Bilder nachgebaut werden. Es werden außerdem Anregungen zu Experimenten mit den dementsprechenden Blöcken aufgezeigt, oder häufige Fehler aufgelistet.

Die SchülerInnen sollen ermutigt werden, selbst zu experimentieren und rauszufinden, was die einzelnen Blöcke tun.

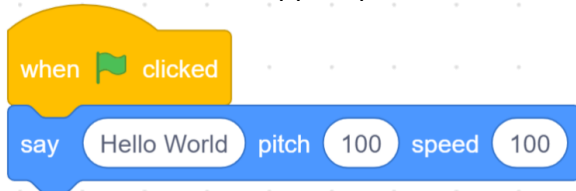
Es wird außerdem den SchülerInnen ein Handout gegeben, in dem die Wichtigsten Blöcke nochmal übersetzt und kurz erklärt werden, was vor allem wichtig für mehrtägige Worksops ist.

Es soll aber immer der Spaß am Lernen im Vordergrund stehen. 😊

# 1. Hello World

Jeder Programmierer in jeder Programmiersprache fängt mit einem sogenannten "Hello World" Programm an. Das heißt, dass man dem Programm, und in unserem Fall dem Roboter, sprechen beibringt. Ganz klassisch kann ein Computer nicht sprechen, sondern er zeigt uns den Text dann einfach nur an, aber da Pepper sprechen kann, soll er uns auch Hello World sagen.

1a)



Der aller erste Versuch.

Wir brauchen den „When clicked“ Block als aller erstes. Damit das Programm weiß, dass wenn wir die grüne Fahne drücken, es auch starten soll. (Ja der Block startet auch wenn man per Doppelklick drauf klickt.)

Dann muss der Roboter ja noch etwas sagen. Dafür brauchen wir den „Say“ (Sprechen) Block. Den können wir wie bei einem Puzzle drunter ziehen, so das beide Blöcke am ende wie oben gezeigt aussehen.

Jetzt können wir das ganze mit einem Klick auf die grüne Fahne, oder einem Doppelklick auf die Blöcke ausprobieren. Was passiert? Der Roboter sagt etwas. Aber es klingt komisch. Es liegt daran, dass er Roboter versucht, englischen Text Japanisch auszusprechen. Wir möchten aber, dass er mit uns auf Englisch spricht. Deshalb brauchen wir einen weiteren Block:

1b)



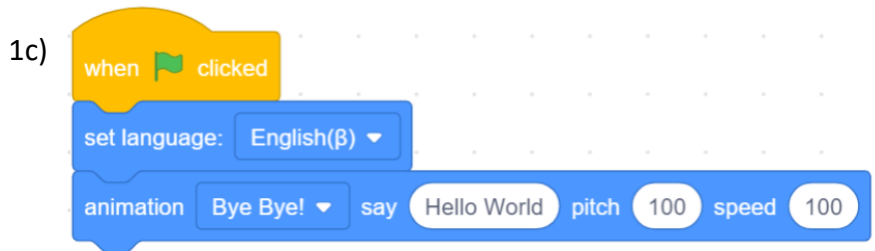
Wir haben einen zweiten Block hinzugefügt, den ihr finden könnt, wenn ihr weiter runter scrollt. Der Block heißt „set language“ und lässt uns zwischen Japanisch und Englisch eine Sprache auswählen. Wir suchen uns Englisch aus und testen das ganze, wie auch bei der vorherigen Aufgabe nochmal. Jetzt können wir verstehen, was Pepper sagt.

**BONUSAUFGABE:** Wir haben bei dem vorherigen „say“ Block, bisher zwei Sachen ignoriert: nämlich die beiden Felder: „pitch“ und „speed“. Was passiert, wenn ihr die Werte in diesen Blöcken verändert? Probiert es aus!

**LÖSUNG:** „pitch“ gibt die Tonhöhe der Stimme an, und „speed“ die Geschwindigkeit, mit der der Text ausgesprochen werden soll.

# 1.c) Hello World – mit Bewegung

Wir möchten, dass der Roboter nicht nur spricht, sondern sich auch dabei bewegt. Am besten, winkt er uns zu. Hierfür ersetzen wir den „say“ Block mit einem „animation say“.



Dieser Block sieht fast genauso aus wie der „say“ Block aus der vorherigen Aufgabe, aber er hat noch eine kleine Besonderheit: man kann sich eine **Animation** aussuchen. Wählt die Animation „Bye Bye!“ aus, wenn ihr möchtet, dass der Roboter euch zuwinkt.

Wenn ihr nun auf die **grüne Fahne** klickt, dann winkt euch der animierte Pepper Roboter (oben rechts) zu.

**BONUSAUFGABE:** Probiert weitere Bewegungen aus. Was macht der Roboter? Lasst ihn auch ruhig verschiedene Sachen sagen. Vielleicht kann er euch ja mit Namen begrüßen? Vielleicht könnt ihr ihm aber auch beibringen, mehrere Sachen zu sagen und sich dabei unterschiedlich zu bewegen? Probiert es aus!

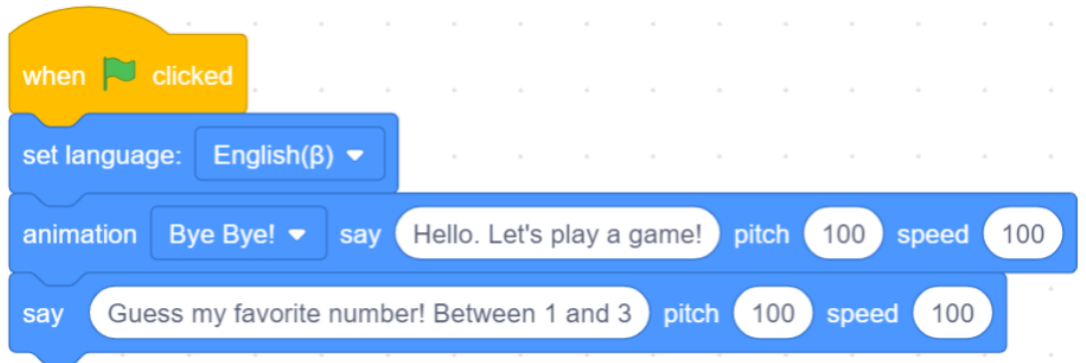
## 2. Zahlen raten

Wir möchten mit Pepper auch interagieren können und haben uns überlegt, dass wir ein Ratespiel spielen wollen. Da Pepper ein Roboter ist und Roboter sehr gerne Zahlen mögen, werden wir versuchen, die Lieblingszahl von Pepper zu erraten.

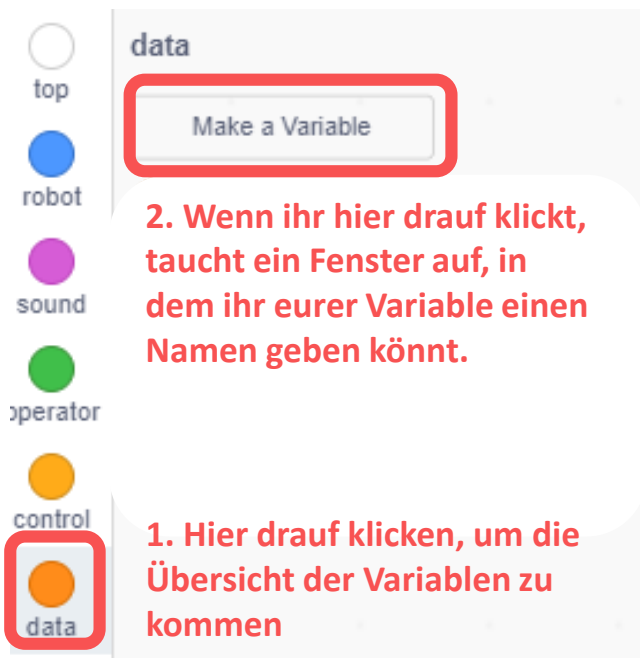
Bevor wir das machen können, sollte Pepper uns aber sagen, dass wir ein Ratespiel mit ihm machen möchten.

**AUFGABE 2a:** Wie kann Pepper uns **sagen** dass wir ein Spiel mit ihm spielen sollen?

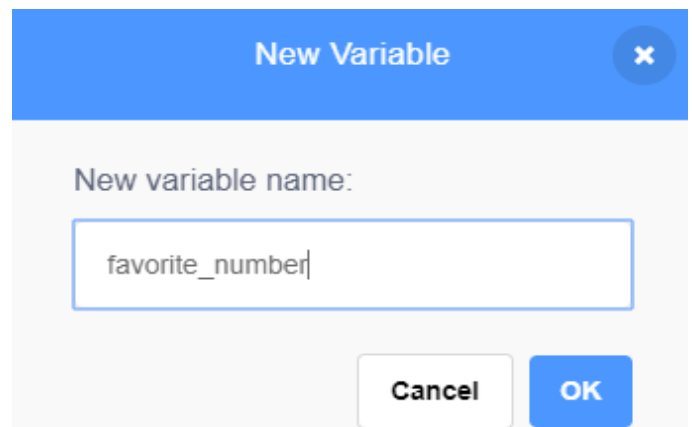
LÖSUNG:



Jetzt muss sich der Roboter eine Zahl ausdenken und merken. Damit sich Pepper etwas merken kann, brauchen wir eine sogenannte **Variable**. In einer **Variable**, kann sich Pepper dann eine Zahl oder auch ein Wort merken. Das ist wie ein Gedächtnis für den Roboter. Um eine Variable zu erstellen, müsst ihr oben links in der Leiste der Blockkategorien auf **data** klicken und dann auf **make Variable**. Dann könnt ihr euch einen Namen für die Variable aussuchen. Ich habe meine „**favorite number**“ genannt.



3. Gebt in dem Fenster einen Namen für eure Variable ein und klickt auf **OK**.



4. Dann tauchen für diese Variable diese Blöcke auf:



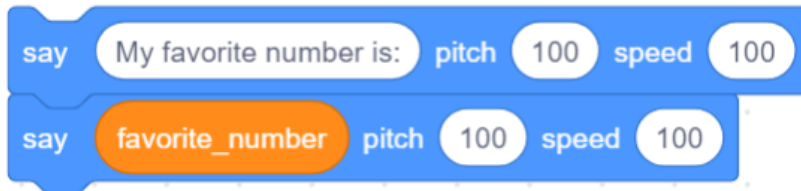
## 2. Zahlen raten - Variablen

Jetzt kann sich Pepper eine Zahl merken wenn ihr diesen Block verwendet und in den eine Zahl reinschreibt. Für dieses Beispiel nehmen wir eine 2.



Jetzt lassen wir Pepper seine Lieblingszahl **aussprechen**. Wie könnte das gehen? Es gibt zwei Möglichkeiten. Könnt ihr euch da eine vorstellen?

Möglichkeit 1:



In dieser Möglichkeit verwenden wir zwei „say“ Blöcke. In den ersten geben wir einen Text ein, z.B. „My favorite number is“ und in den zweiten dann die Zahl. Man könnte die Zahl direkt eingeben, aber das wäre ja langweilig. Deshalb schauen wir, ob sich Pepper an die Zahl **erinnern** kann. Und nutzen dafür den runden Block mit dem Namen unserer Variable.

**BONUSAUFGABE:** Was fällt euch dabei auf wen wir das ausführen?

**LÖSUNG:** Der Roboter spricht abgehakt. Kann man das irgendwie verhindern oder lösen? Ja klar!

Möglichkeit 2:

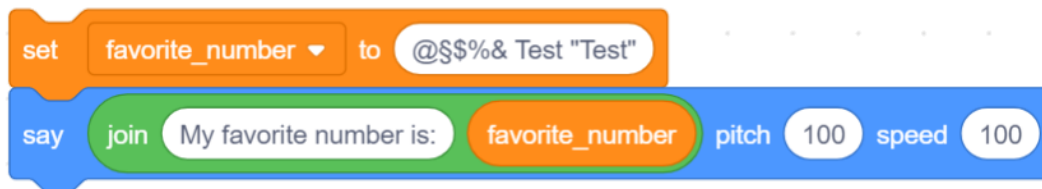


In dieser Möglichkeit verwenden wir einen neuen runden Block, nämlich „join“. Diesen Block findet ihr in der Blockübersicht unter dem Begriff „operator“. Dieser Block vereinigt den Text den ihr eingegeben habt, mit der Zahl, die sich Pepper gemerkt hat. Weil diese beiden Teile zusammengefasst werden, kann Pepper sie flüssiger aussprechen.

**TIPP:** Blöcke die ihr gerade nicht braucht, die ihr aber für später behalten möchtet, könnt ihr einfach beiseite schieben. Wenn ihr das Programm startet, werden sie einfach ignoriert. So könnt ihr bestimmte kleinere Teile eures Programms testen.

**AUFGABE 2b:** Definiert noch weitere Variablen. Zum Beispiel, eine Zahl die Pepper gar nicht mag? Oder vielleicht muss es ja auch gar keine Zahl sein, die sich Pepper merken soll? Experimentiert ein wenig herum!

Beispiel:



Pepper kann das meiste was man ihm vorsetzt tatsächlich in irgendeiner Art und Weise aussprechen. Text, kann auch in einer **Variable** gespeichert werden.

Aber setzten wir mal wieder Peppers Lieblingszahl auf 2. Jetzt wäre es doch schön, wenn wir die Zahl raten könnten, und Pepper uns dafür sagen kann, ob die Zahl richtig ist oder nicht. Dafür muss Pepper uns erstmal zuhören.

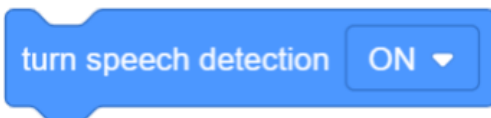
## 2. Zahlen raten – Zuhören (1)

Bevor wir Pepper uns zuhören lassen können, müssen wir ihm mitteilen, auf welche Wörter er hören soll. Es gibt in unserer Sprache sehr sehr viele Wörter. Wenn ein Roboter auf alle hören soll, ist es etwas viel. Außerdem wollen wir ja ganz klein Anfangen 😊 Deshalb teilen wir Pepper mit, dass er erstmal nur auf die Zahlen 1,2,3 hören soll. Dafür brauchen wir den „**set vocabulary**“ (Setze die Vokabeln) Block.

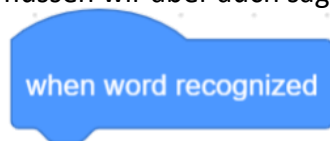


In diesem Block tragen wir erstmal „1,2,3“ ein, die jeweils durch ein **Semikolon (;)** getrennt werden. **Es ist sehr wichtig, dass die Wörter oder Zahlen durch ein Semikolon getrennt werden und nicht durch ein Leerzeichen! Auch keine Leerzeichen zwischen Semikolon und dem Wort!**

Jetzt darf Pepper uns endlich zuhören. Hierfür gibt es zwei wichtige Blöcke:



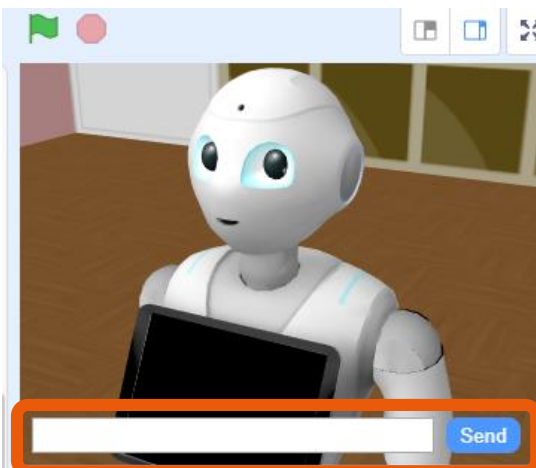
Dieser Block „**turn speech detection on/off**“ sagt Pepper, dass er **zuhören** soll, oder auch nicht. Jetzt müssen wir aber auch sagen können, wie Pepper reagieren soll wenn er ein Wort richtig erkannt hat.



Alles was unter diesen Block kommt, wird nur ausgeführt, wenn Pepper ein **Wort erkannt** hat. Es ist erstmal egal welches Wort, sondern es geht darum dass er überhaupt eins erkennt. Wie ihr sehen könnt passt dieser Block aber auch nicht unter die andern Blöcke sondern sieht aus, wie der **Start** Block. So funktioniert er auch. Man kann sich das so vorstellen, wie als würde ein neuer Programmabschnitt ausgeführt werden.

Ein **BEISPIEL:** Wir lassen Pepper das sagen, was wir geraten haben. Könntet ihr euch vorstellen, wie man das machen könnte?

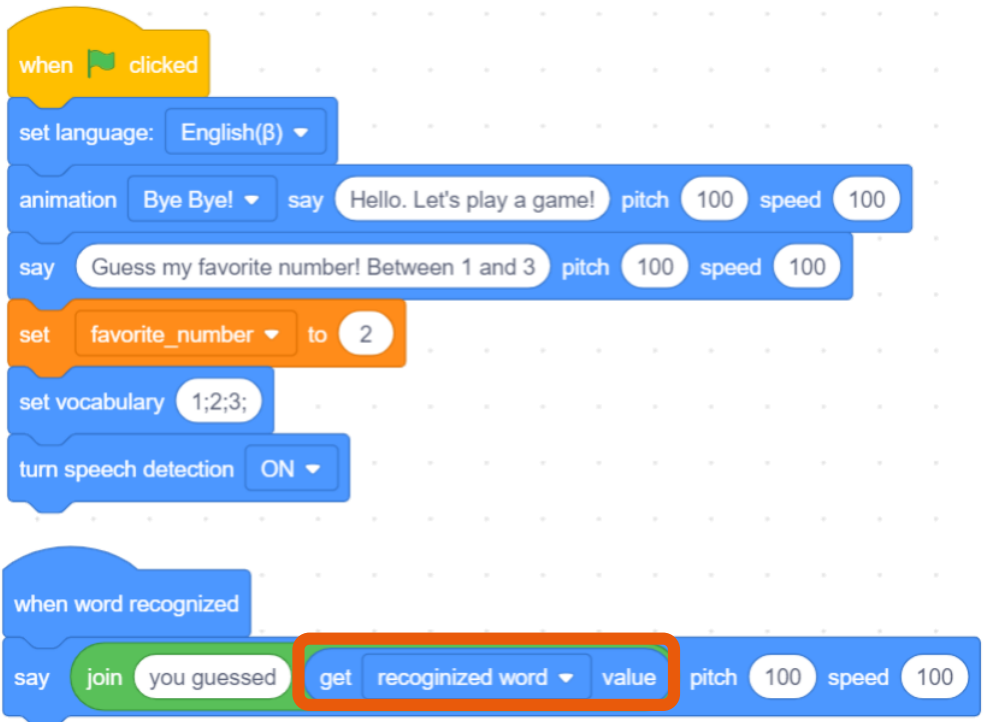
(Was wir raten, können wir oben rechts eingeben, da wo man auch den virtuellen Pepper sehen kann.)



Durch dieses Feld könnt ihr mit dem Roboter „sprechen“. Alles was ihr eingibt, „hört“ Pepper.

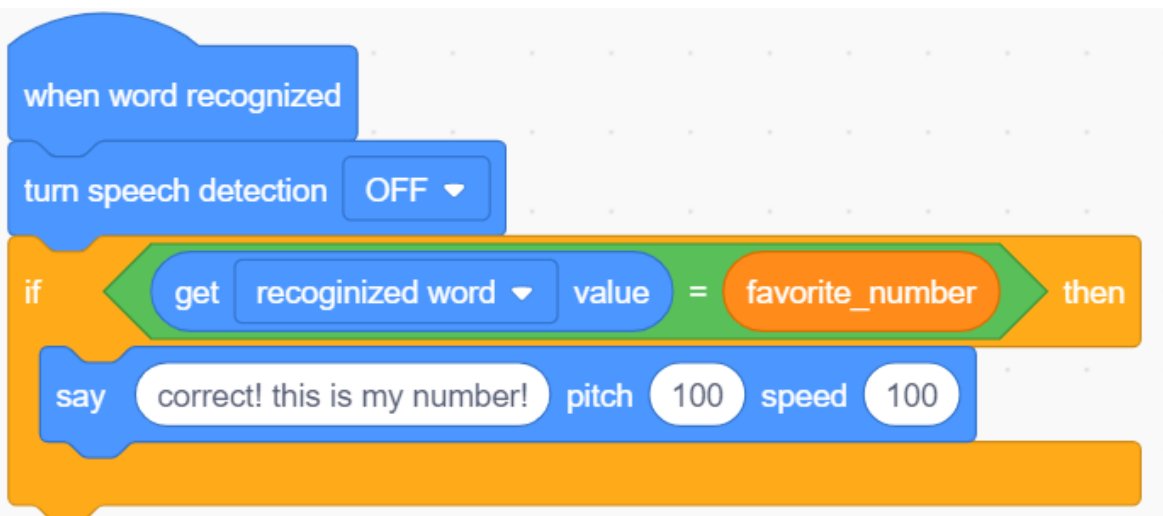
## 2. Zahlen raten – Zuhören (2)

Pepper kann uns sagen, was er gehört hat, wenn wir das Programm wie folgt aussehen lassen:



Der neue Block hier ist der „**get recognized word value**“ Block. Wie ihr sicher erraten könnt, gibt dieser Block uns das erkannte Wort. Intern, merkt sich Pepper das Wort genauso in einer **Variable**, wie wir das vorhin mit der Lieblingszahl selbst ihm beigebracht haben.

Jetzt möchten wir aber, das wir Peppers Lieblingszahl erraten können. Dafür muss Pepper uns sagen können, ob die Zahl die wir geraten haben richtig oder falsch ist. Das heißt, er muss das was wir gesagt haben, mit dem **Vergleichen**, was er sich gemerkt hat. Außerdem muss er unterschiedlich reagieren. Wenn wir die Zahl richtig erraten haben, soll er uns das sagen. Wenn wir sie falsch erraten haben, sollte er uns das auch sagen. Dafür gibt es eine eigene Kategorie von Blöcken, nämlich die „**Control**“ Blöcke.

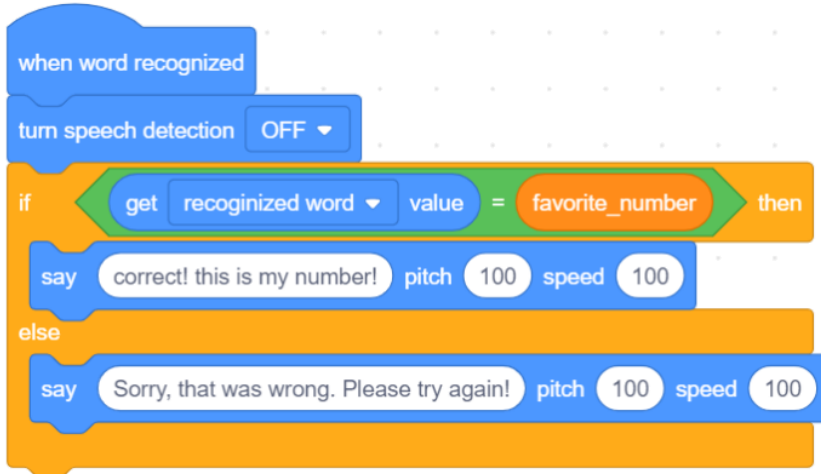


Der neue Block hier ist der „**if**“ Block. If heißt soviel wie „Wenn“. Wenn eine **Bedingung** eintrifft, soll etwas passieren. In unserem Fall möchten wir das Wort was Pepper gehört hat, mit dem Vergleichen, was wir ihm vorhin in sein Gedächtnis eingespeichert haben. Seine Lieblingszahl. Diese beiden Werte befinden sich in Variablen. Einmal in der „**get recognized word value**“ Variable und einmal in der „**favorite number**“ Variable. Damit wir schauen können, ob beide gleich sind, brauchen wir den „**=**“, Block, den wir uns aus der „**Operator**“ Kategorie holen können.

## 2. Zahlen raten – Zuhören (3)

Probiert aus, was passiert.

Der Roboter sollte kurz das Spiel vorstellen und dann darauf warten, dass man eine Zahl eingibt. Wenn man seine Zahl richtig erraten hat, sagt er uns bescheid. Aber er sagt nichts, wenn die Zahl falsch ist. Das möchten wir als nächstes Ändern. Dafür gibt es einen Block, der fast genauso aussieht wie der **if** Block, aber noch eine kleiner Erweiterung hat. Nämlich das „**else**“:

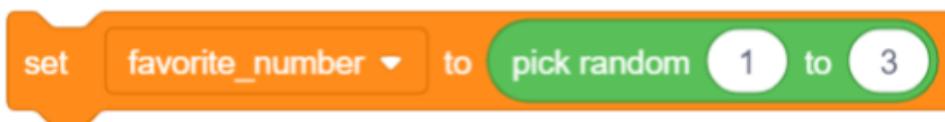


Der **if-else** Block verhält sich fast genauso wie der **if** Block, nur dass in diesem Fall, wir auch Pepper uns bescheid sagen lassen können, wenn wir falsch geraten haben. Also, der Roboter kann auch reagieren, wenn die Bedingung nicht eintrifft. Man kann den Block lesen wie: Wenn die „Bedingung stimmt, mache dies, wenn sie nicht stimmt, mache das.“

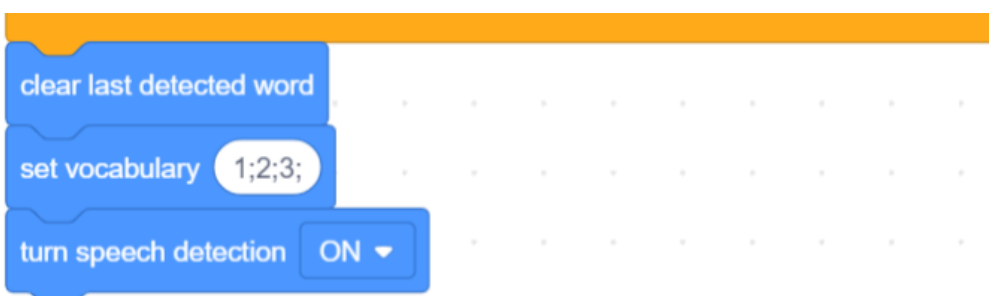
Damit Pepper uns aber sofort wieder zuhört, müssen wir ihm das sagen. Also fügt den „**turn speech detection on**“ Block nach dem **else** des **if-else** wieder ein. (Das funktioniert nur auf dem echten Roboter...?)

**AUFGABE:** Erratet Peppers Lieblingszahl. Lasst ihn sich auch mal eine andere Zahl merken. Funktioniert das auch?

Jetzt wollen wir aber richtig raten. Pepper soll sich eine Zahl **zufällig** aussuchen. Dafür findet ihr in der grünen „**Operator**“ Kategorie einen Block, der „**pick random 1 to 10**“ heißt. Mit diesem Block könnt ihr Pepper sagen, dass er sich eine zufällige Zahl zwischen 1 und 10 aussuchen kann. Wir sollten das wieder auf 1 bis 3 beschränken. Dieser Block kann in den „**set favorite\_number**“ Block eingefügt werden:



Außerdem möchten wir, dass wir nicht nur einmal Raten dürfen, sondern mehrmals. Hierfür können wir Pepper einfach sagen, dass nachdem er ein Wort erkannt hat, das wieder vergessen soll, noch einmal die Vokabeln durchgehen soll und danach uns wieder zuhören soll. Das sieht dann so aus:



## 2. Zahlen raten – Zuhören (4)

Noch die letzten Feinschliffe für das Zahlenraten.

Pepper soll sich eine neue Zahl überlegen, nachdem wir die richtige erraten haben:

```
when word recognized
  turn speech detection OFF
  if (get recognized word value = favorite_number) then
    say correct! this is my number! pitch 100 speed 100
    set favorite_number to pick random 1 to 3
    say I've found a new number. Try again! pitch 100 speed 100
  else
    say Sorry, that was wrong. Please try again! pitch 100 speed 100
  clear last detected word
  set vocabulary 1;2;3;
  turn speech detection ON
```

The image shows a Scratch script on a grid background. The script starts with a 'when word recognized' block. This is followed by a 'turn speech detection OFF' block. Then, an 'if' block with a condition 'get recognized word value = favorite\_number'. Inside the 'if' block, there are three 'say' blocks: 'correct! this is my number!' with pitch 100 and speed 100, a 'set favorite\_number to pick random 1 to 3' block, and 'I've found a new number. Try again!' with pitch 100 and speed 100. An 'else' block follows, containing a 'say Sorry, that was wrong. Please try again!' block with pitch 100 and speed 100. After the 'if' block, there are three more blocks: 'clear last detected word', 'set vocabulary 1;2;3;', and 'turn speech detection ON'.

## 2. Zahlen raten – größer kleiner

```
when word recognized
  turn speech detection OFF
  if (get recognized word value = favorite_number) then
    say correct! this is my number! pitch 100 speed 100
    set favorite_number to pick random 1 to 3
    say I've found a new number. Try again! pitch 100 speed 100
  else
    if (favorite_number > get recognized word value) then
      say Sorry, that was wrong. My number is bigger. pitch 100 speed 100
    else
      say Sorry, that was wrong. My number is smaller. pitch 100 speed 100
  clear last detected word
  set vocabulary 1;2;3;
```

Mal selber ausprobieren. Große Aufgabe: Pepper soll Tiere erkennen. Also ein Lieblingstier haben. Wisst ihr, wie wir das machen müssten?

Pepper soll sich unterschiedlich bewegen, je nachdem, ob die Zahl oder das Tier richtig erraten wurde. Baut noch Bewegungen ein.

# Zahlen raten – Pepper rät unsere Lieblingszahl

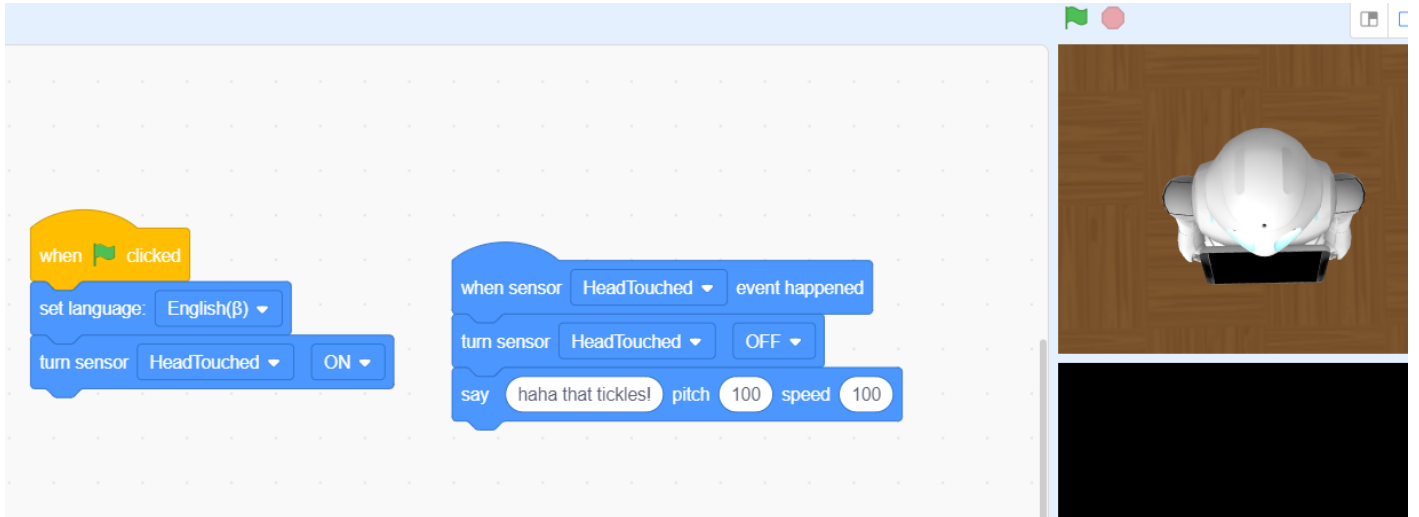
Erst als Aufgabe Stellen.

```
when green flag clicked
  set language to English(β)
  animation Bye Bye! say Hello. Let's play a game! pitch 100 speed 100
  say I'll try to guess your favorite number between 1 and 3! pitch 100 speed 100
  set favorite_number to pick random 1 to 3
  set vocabulary Yes;No;
  say join Is your favorite number favorite_number pitch 100 speed 100
  turn speech detection ON
```

```
when word recognized
  turn speech detection OFF
  if get recognized word value = Yes then
    say Cool! I was right! pitch 100 speed 100
    all stop
  if get recognized word value = No then
    say Let me try again! pitch 100 speed 100
    set favorite_number to pick random 1 to 3
    say join is your favorite number favorite_number pitch 100 speed 100
  clear last detected word
  set vocabulary Yes;No;
  turn speech detection ON
```

# Sensoren

Ein Roboter kann seine Umwelt wahrnehmen. Dafür hat er Sensoren. Er kann das aber nicht ganz so gut wie wir Menschen. z.B. um rauszufinden, das vor ihm eine Tasse steht, braucht er schon eine längere Zeit. Hierfür den Sensor des Roboters am Kopf Berühren



Weiterführend: Zählen wie oft der Sensor am Kopf berührt wurde.

